

Kompresja obrazów statycznych - algorytm JPEG

Joint Photographic Expert Group - 1986

- ISO - International Standard Organisation
- CCITT - Comité Consultatif International de Téléphonie et Télégraphie

Standard ISO - 1991

Zastosowanie algorytmu - kompresja cyfrowych obrazów fotograficznych

Założenia:

- **obraz monochromatyczny**

tablica liczb całkowitych opisujących jasność punktów obrazu

- **obraz barwny**

tablice liczb całkowitych (zazwyczaj trzy) opisujące obraz w języku przyjętego modelu barw n.p. dla modelu RGB trzy tablice określające zawartości trzech barw podstawowych

Algorytm kodowania obrazu

1. Konwersja obrazu do modelu YIQ (obrazy barwne)
2. Podział obrazu na bloki
3. Obliczenie transformaty kosinusowej dla bloków
4. Kwantyzacja współczynników transformaty
5. Konwersja tablicy współczynników do postaci wektora
6. Kodowanie wektora współczynników

1. Konwersja obrazu do modelu YIQ

Przykładowo, dla modelu RGB obraz opisany jest przy pomocy trzech tablic

$$R = [r_{ij}], G = [g_{ij}], B = [b_{ij}]$$

Konwersja polega na opisanu obrazu przy pomocy trzech nowych tablic Y, I, Q , których elementy oblicza się według zależności

$$\begin{bmatrix} y_{ij} \\ i_{ij} \\ q_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.229 & 0.587 & 0.114 \\ -0.168 & -0.257 & -0.321 \\ 0.212 & -0.528 & 0.311 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} r_{ij} \\ g_{ij} \\ b_{ij} \end{bmatrix}$$

Po wykonaniu konwersji obraz jest opisany przy pomocy trzech nowych tablic

$$Y = [y_{ij}], I = [i_{ij}], Q = [q_{ij}]$$

Tablica Y określa tak zwaną luminancję, natomiast I i Q chrominancję.

2. Podział obrazu na bloki

Tablice Y , I i Q po przeskalowaniu tak, że ich elementy stają się liczbami całkowitymi dzieli się na bloki (mniejsze tablice) o rozmiarze 8x8, opisane funkcją.

$$f(x, y) \quad x = 0, 1, \dots, 7 \quad y = 0, 1, \dots, 7$$

3. Obliczanie transformaty kosinusowej (DCT) dla bloków

$$f(x, y) \Rightarrow F(u, v)$$

$$F(u, v) = \frac{C(u)C(v)}{4} \sum_{x=0}^7 \sum_{y=0}^7 f(x, y) \cos\left(\frac{2x+1}{16}up\right) \cos\left(\frac{2y+1}{16}vp\right)$$

$$F(u, v) \Rightarrow f(x, y)$$

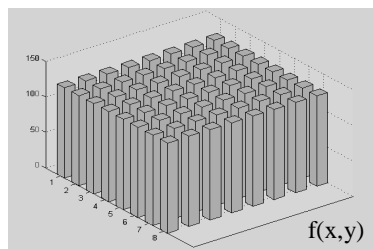
$$f(x, y) = \frac{1}{4} \sum_{u=0}^7 \sum_{v=0}^7 C(u)C(v)F(u, v) \cos\left(\frac{2x+1}{16}up\right) \cos\left(\frac{2y+1}{16}vp\right)$$

$$\text{gdzie } C(u) = \begin{cases} 1/\sqrt{2} & \text{dla } u = 0 \\ 1 & \text{dla } u \neq 0 \end{cases} \quad i \quad C(v) = \begin{cases} 1/\sqrt{2} & \text{dla } v = 0 \\ 1 & \text{dla } v \neq 0 \end{cases}$$

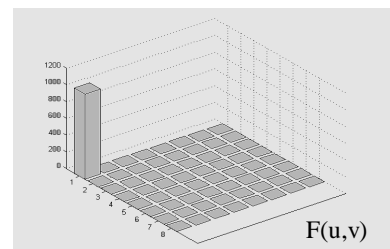
Fragment obrazu „płaszczyzna”



Blok obrazu wejściowego

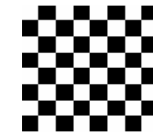


Blok jako funkcja

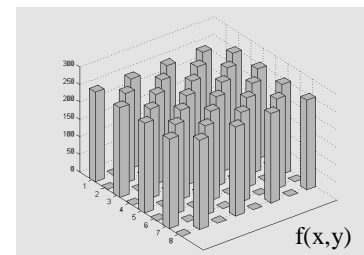


Transformata DCT funkcji

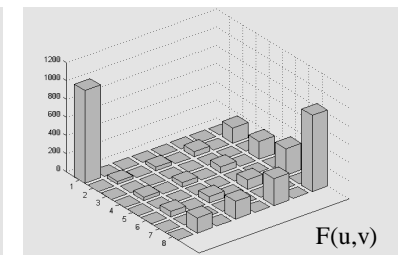
Fragment obrazu „szachownica”



Blok obrazu wejściowego



Blok jako funkcja

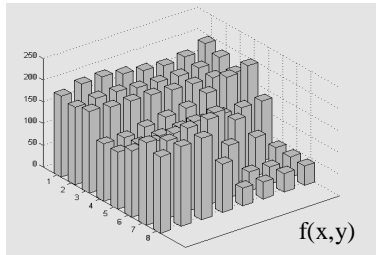


Transformata DCT funkcji

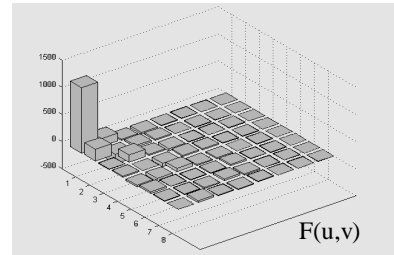
Fragment obrazu fotograficznego



Blok obrazu wejściowego



Blok jako funkcja



Transformata DCT funkcji

Funkcja i transformata dla obrazu fotograficznego



$$f(x,y) = \begin{bmatrix} 186 & 198 & 199 & 190 & 182 & 177 & 182 & 197 \\ 179 & 184 & 183 & 176 & 173 & 172 & 175 & 184 \\ 188 & 182 & 180 & 178 & 174 & 172 & 171 & 166 \\ 132 & 130 & 139 & 146 & 151 & 169 & 191 & 201 \\ 131 & 134 & 137 & 140 & 139 & 139 & 139 & 138 \\ 153 & 157 & 161 & 172 & 177 & 145 & 89 & 49 \\ 190 & 178 & 192 & 196 & 120 & 43 & 39 & 47 \\ 176 & 184 & 187 & 112 & 41 & 39 & 43 & 44 \end{bmatrix}$$

$$F(u,v) = \begin{bmatrix} 1.2047 & 0.1372 & -0.0212 & -0.0364 & 0.0023 & 0.0088 & 0.0023 & 0.0002 \\ 0.2165 & -0.1758 & 0.0319 & 0.0240 & -0.0012 & -0.0143 & -0.0025 & -0.0002 \\ -0.0087 & 0.1324 & 0.0194 & -0.0460 & -0.0065 & 0.0029 & 0.0046 & 0.0001 \\ 0.0169 & -0.0018 & -0.0613 & 0.0242 & 0.0146 & -0.0103 & -0.0063 & -0.0006 \\ -0.0315 & -0.0626 & 0.0572 & -0.0192 & -0.0225 & 0.0000 & 0.0069 & -0.0004 \\ 0.0287 & 0.0069 & -0.0122 & -0.0150 & 0.0260 & 0.0086 & -0.0065 & 0.0001 \\ 0.0123 & 0.0115 & -0.0166 & 0.0300 & -0.0216 & -0.0075 & 0.0049 & 0.0004 \\ -0.0005 & 0.0352 & 0.0060 & -0.0166 & 0.0128 & 0.0052 & -0.0039 & -0.0005 \end{bmatrix} * 1.0e+003$$

4. Kwantyzacja współczynników transformaty

$$F(u,v) \Rightarrow F^Q(u,v)$$

$$F^Q(u,v) = \text{Integer Round} \left(\frac{F(u,v)}{Q(u,v)} \right)$$

$$Q(u,v) = \begin{bmatrix} 16 & 11 & 10 & 16 & 24 & 40 & 51 & 61 \\ 12 & 12 & 14 & 19 & 26 & 58 & 60 & 56 \\ 14 & 13 & 16 & 24 & 40 & 57 & 69 & 56 \\ 14 & 17 & 22 & 29 & 51 & 87 & 80 & 62 \\ 18 & 22 & 37 & 56 & 68 & 109 & 103 & 77 \\ 24 & 35 & 55 & 64 & 81 & 104 & 113 & 92 \\ 49 & 64 & 78 & 87 & 103 & 121 & 120 & 101 \\ 72 & 92 & 95 & 98 & 112 & 100 & 103 & 99 \end{bmatrix}$$

dla luminancji Y lub obrazów szarych

$$Q(u,v) = \begin{bmatrix} 17 & 18 & 24 & 47 & 24 & 40 & 51 & 61 \\ 18 & 21 & 26 & 66 & 26 & 58 & 60 & 56 \\ 24 & 26 & 56 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 47 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \\ 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 & 99 \end{bmatrix}$$

dla chrominancji I i Q

Funkcja i skwantowana transformata dla obrazu fotograficznego



$$f(x,y) = \begin{bmatrix} 186 & 198 & 199 & 190 & 182 & 177 & 182 & 197 \\ 179 & 184 & 183 & 176 & 173 & 172 & 175 & 184 \\ 188 & 182 & 180 & 178 & 174 & 172 & 171 & 166 \\ 132 & 130 & 139 & 146 & 151 & 169 & 191 & 201 \\ 131 & 134 & 137 & 140 & 139 & 139 & 139 & 138 \\ 153 & 157 & 161 & 172 & 177 & 145 & 89 & 49 \\ 190 & 178 & 192 & 196 & 120 & 43 & 39 & 47 \\ 176 & 184 & 187 & 112 & 41 & 39 & 43 & 44 \end{bmatrix}$$

$$F^Q(u,v) = \begin{bmatrix} 75 & 2 & -2 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 18 & 5 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 10 & 1 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & -3 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Odwroćenie wykonanych operacji (dekodowanie)

$$\text{Integer Round} (\text{DCT}^{-1} (F^Q(u,v) * Q(u,v))) \Rightarrow f^*(x,y)$$

Dla obrazu fotograficznego

$$f(x,y) = \begin{bmatrix} 186 & 198 & 199 & 190 & 182 & 177 & 182 & 197 \\ 179 & 184 & 183 & 176 & 173 & 172 & 175 & 184 \\ 188 & 182 & 180 & 178 & 174 & 172 & 171 & 166 \\ 132 & 130 & 139 & 146 & 151 & 169 & 191 & 201 \\ 131 & 134 & 137 & 140 & 139 & 139 & 139 & 138 \\ 153 & 157 & 161 & 172 & 177 & 145 & 89 & 49 \\ 190 & 178 & 192 & 196 & 120 & 43 & 39 & 47 \\ 176 & 184 & 187 & 112 & 41 & 39 & 43 & 44 \end{bmatrix} \quad f^*(x,y) = \begin{bmatrix} 183 & 186 & 187 & 182 & 176 & 178 & 188 & 198 \\ 178 & 188 & 196 & 192 & 180 & 169 & 168 & 171 \\ 169 & 174 & 178 & 175 & 170 & 170 & 176 & 183 \\ 147 & 140 & 133 & 135 & 148 & 168 & 186 & 197 \\ 131 & 126 & 126 & 135 & 149 & 153 & 146 & 136 \\ 150 & 160 & 173 & 178 & 163 & 127 & 82 & 51 \\ 176 & 190 & 195 & 172 & 125 & 75 & 44 & 31 \\ 181 & 185 & 168 & 114 & 50 & 19 & 32 & 58 \end{bmatrix}$$

Kodowanie i dekodowanie (przyklady)

- Dla obrazu fotograficznego



przed kompresją $f(x,y)$

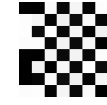


po kompresji i dekompresji $f^*(x,y)$

- Dla obrazu „szachownica”



przed kompresją $f(x,y)$



po kompresji i dekompresji $f^*(x,y)$

5. Konwersja tablicy współczynników do postaci wektora

$$F^Q(u,v) \Rightarrow [DC, AC_1, AC_2, \dots, AC_{63}]$$

Algorytm zig-zag (A. G. Tescher 1978)

$$F^Q(u,v) = \begin{bmatrix} 75 & 2 & -2 & -2 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ 18 & 5 & 2 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ -1 & 10 & 1 & -2 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ 1 & 0 & -3 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ -2 & -3 & 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow & \searrow & \swarrow \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$[DC, AC_1, \dots, AC_{63}] = [75, 2, 18, -1, 5, -2, -2, 2, 10, 1, -2, 0, 1, 1, 0, 0, 0, -2, -3, -3, 1, 0, 0, \dots, 0]$$

6. Kodowanie wektora współczynników

$$\text{wektor} - [DC, AC_1, AC_2, \dots, AC_{63}]$$

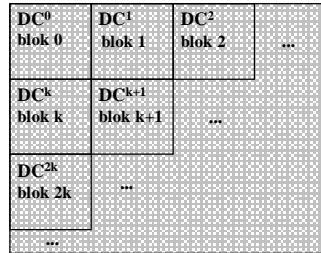
- kodowanie DC dla bloków obrazu (tablicy bloków)
- kodowanie $AC_1, AC_2, \dots, AC_{63}$ dla bloku

Kodowanie entropijne - długość słowa kodowego odpowiadającego kodowanemu elementowi (symbolowi) jest różna dla różnych elementów.

Elementy, które statystycznie występują częściej mają krótsze słowa kodowe.

6.1. Kodowanie DC (składowej stałej)

Obraz został podzielony na bloki 8x8.



DC^i - składowa stała dla bloku i , $i = 0, 1, \dots, m$

m - liczba bloków obrazu

Do kodowania składowej stałej stosuje się algorytm DPCM.

Algorytm kodowania składowej stałej DC

- Buduje się wektor $DC = [DC^0, DC^1, DC^2, \dots, DC^k, DC^{k+1}, \dots, DC^m]$.
- Wylicza się wektor $\Delta = [\Delta_0, \Delta_1, \dots, \Delta_i, \dots, \Delta_m]$ ze wzoru

$$\Delta_0 = DC^0$$

$$\Delta_i = DC^i - DC^{i-1} \quad i = 1, 2, \dots, m$$

- Elementy wektora $\Delta = [\Delta_0, \Delta_1, \dots, \Delta_i, \dots, \Delta_m]$ koduje się przy pomocy tabeli kodu Huffmana

6.2. Kodowanie $[AC_1, AC_2, \dots, AC_{63}]$

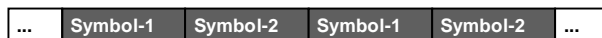
Przykładowa postać wektora:

$$[AC_1, \dots, AC_{63}] = [2, 18, -1, 5, -2, -2, 2, 10, 1, -2, 0, 1, 1, 0, 0, 0, -2, -3, -3, 1, 0, 0, \dots, 0]$$

Wektor zawiera elementy niezerowe, przedzielone niekiedy ciągami zer.

$$[\dots, AC_{i-1}, 0, \dots, 0, AC_i, 0, \dots, 0, AC_{i+1}, 0, \dots]$$

Ciąg elementów koduje się przy pomocy następującej struktury.



$$AC_i = \text{Symbol-1} \text{ Symbol-2}$$

$$\text{Symbol-1} = (\text{Runlength}, \text{Size})$$

$$\text{Symbol-2} = (\text{Amplitude})$$

Runlength – liczba zer pomiędzy AC_i i poprzednim niezerowym AC_{i-1} (kodowana jako liczba binarna)

Size – liczba określająca zakres AC_i

Amplitude – liczba wyrażająca wartość AC_i

Do kodowania AC_i używa się kodu Huffmana.

Algorytm kodowania AC_i :

1. Obliczana jest liczba S przy pomocy wzoru

$$S = \text{Integer Round} [\log_2(\text{abs}(AC_i)) + 1]$$

2. Dla liczby S znajduje się słowo kodu Huffmana określające kod **Size** np. według następującej tabeli:

S	kod Size	S	Kod Size
0	00	6	1110
1	010	7	11110
2	011	8	111110
3	100	9	1111110
4	101	10	11111110
5	110	11	111111110

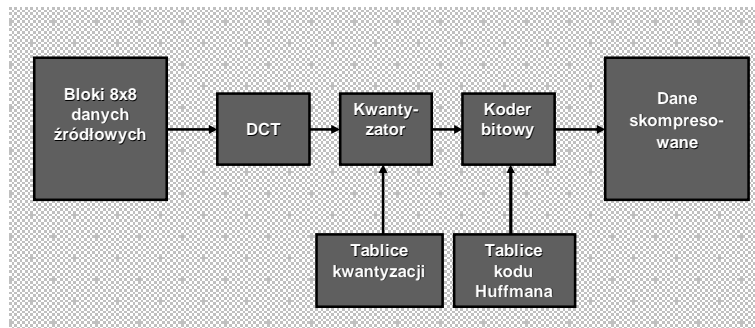
Następnie wyliczany jest kod **Amplitude** zgodnie z kolejną tabelą:

S	współczynnik AC_i	Kod Amplitude
0	0	---
1	-1, 1	0, 1
2	-3, -2, 2, 3	00, 01, 10, 11
3	-7, ..., -4, 4, ..., 7	000, ..., 011, 100, ..., 111
4	-15, ..., -8, 8, ..., 15	0000, ..., 0111, 1000, ..., 1111
-	itd.	itd.

Przykład: $AC_i = 12$ to: $S = 4$, **Size** = 101, **Amplitude** = 1100, czyli razem kod $AC_i = 1011100$

7. Podsumowanie

Koder JPEG (uproszczony)



Dekoder JPEG (uproszczony)

